

Ce qui est vraiment calculé...

Equations de départ (approximation de Boussinesq).

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} = - \frac{1}{\rho_0} \vec{\nabla} p + \nu \Delta \vec{u} - \frac{\rho'}{\rho_0} g \vec{e}_3 \\ \operatorname{div} \vec{u} = 0 \\ \frac{\partial \rho'}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \rho' + \frac{\partial \rho_0}{\partial z} w = \kappa \Delta \rho' \end{array} \right.$$

avec $\rho = \rho_0(z) + \rho'$, $|\rho'| \ll |\rho_0|$

Pour passer à ce que calcule le code, il faut poser:

$$P = \frac{p}{\rho_0} , \quad b = \rho' \rho_0 = - \frac{\rho'}{\frac{\partial \rho_0}{\partial z}} , \quad N^2 = - \frac{g}{\rho_0} \frac{\partial \rho_0}{\partial z}$$

$$\text{schmidt} = \frac{\nu}{\kappa}$$

Les équations résolues par le code sont:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} = - \vec{\nabla} P + \nu \Delta \vec{u} - N^2 b \vec{e}_3 \\ \operatorname{div} \vec{u} = 0 \\ \frac{\partial b}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} b - w = \frac{\nu}{\text{schmidt}} \Delta b \end{array} \right.$$

De façon plus précise, le code résout les équations de la façon suivante :

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} = \vec{u} \wedge \operatorname{rot} \vec{u} - \vec{\nabla} \left(P + \frac{1}{2} \vec{u}^2 \right) + \nu \Delta \vec{u} - N^2 b \vec{e}_3 \\ \operatorname{div} \vec{u} = 0 \\ \frac{\partial b}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} b - w = \frac{\nu}{\text{schmidt}} \Delta b \end{array} \right.$$

Dans l'espace spectral cela donne:

$$\begin{cases} \frac{\partial \hat{\vec{u}}}{\partial t} = \overbrace{\vec{u} \wedge \text{rot } \vec{u}} - i \vec{k} \left(P + \frac{1}{2} \vec{u}^2 \right) - \nu k^2 \hat{\vec{u}} - N^2 \hat{b} \vec{e}_3 \\ \vec{k} \cdot \hat{\vec{u}} = 0 \Rightarrow \hat{\vec{u}} \text{ est } \perp \vec{k} \\ \frac{\partial \hat{b}}{\partial t} + \overbrace{\vec{u} \nabla b} - \hat{w} = - \frac{\nu}{\text{schmidt}} k^2 \hat{b} \end{cases}$$

On projette sur le plan $\perp \vec{k}$ la 1^{ère} équation. P est l'opérateur de projection.
 Pour la 2^{ème} équation, on tient compte du fait que $\text{div}(\vec{b}\vec{u}) = \vec{u} \nabla b$
 car $\text{div } \vec{u} = 0$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \hat{\vec{u}}}{\partial t} &= P \left(\overbrace{\vec{u} \wedge \text{rot } \vec{u}} - \nu k^2 \hat{\vec{u}} - N^2 \hat{b} \vec{e}_3 \right) \\ \frac{\partial \hat{b}}{\partial t} &= - i \vec{k} \cdot \overbrace{\vec{b} \vec{u}} + \hat{w} - \frac{\nu}{\text{schmidt}} k^2 \hat{b} \end{aligned}$$

On intègre exactement les termes de diffusion:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \left(\hat{\vec{u}} e^{\nu k^2 t} \right) &= P \left(\overbrace{\vec{u} \wedge \text{rot } \vec{u}} - N^2 \hat{b} \vec{e}_3 \right) e^{\nu k^2 t} \\ \frac{\partial}{\partial t} \left(\hat{b} e^{\frac{\nu}{\text{schmidt}} k^2 t} \right) &= \left\{ - i \vec{k} \cdot \overbrace{\vec{b} \vec{u}} + \hat{w} \right\} e^{\frac{\nu}{\text{schmidt}} k^2 t} \end{aligned}$$

Le schéma d'intégration en temps est un schéma d'Adams-Bashforth d'ordre 2.

Par exemple en notant $\hat{\vec{F}} = P \left(\overbrace{\vec{u} \wedge \text{rot } \vec{u}} - N^2 \hat{b} \vec{e}_3 \right)$, on a:

$$\hat{\vec{u}}_{t+1} = \hat{\vec{u}}_t e^{-\nu k^2 \Delta t} + \left[\frac{3}{2} \hat{\vec{F}}_t e^{-\nu k^2 \Delta t} - \frac{1}{2} \hat{\vec{F}}_{t-1} e^{-2\nu k^2 \Delta t} \right] \Delta t$$

Dans le code on procède à cet avancement en temps en deux étapes:

On calcule d'abord $\hat{u}_{t+\Delta t} = \hat{u}_t e^{-\gamma k^2 \Delta t} - \frac{1}{2} \hat{F}_{t-1} e^{-2\gamma k^2 \Delta t} \Delta t$

Puis on détermine \hat{F}_t et on calcule

$$\hat{u}_{t+1} = \hat{u}_{t+\Delta t} + \frac{3}{2} \hat{F}_t e^{-\gamma k^2 \Delta t} \Delta t$$

Remarque : vorticité potentielle

$$q = \frac{1}{\rho_0} (\nabla \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p) = \frac{1}{\rho_0} \nabla \vec{u} \cdot (\vec{\nabla} p_0 + \vec{\nabla} p')$$

$$= \frac{1}{\rho_0} \nabla \vec{u} \cdot \left(\frac{\partial p_0}{\partial z} \vec{e}_3 + \vec{\nabla} p' \right) = \frac{1}{\rho_0} \frac{\partial p_0}{\partial z} \nabla \vec{u} \cdot \left(\vec{e}_3 + \frac{\vec{\nabla} p'}{\frac{\partial p_0}{\partial z}} \right)$$

$$q = - \frac{1}{\rho_0} \frac{\partial p_0}{\partial z} \nabla \vec{u} \cdot (\vec{\nabla} b - \vec{e}_3)$$

